

REPORTAJE DEL CURSO DE FORMACIÓN EN CIRUGÍA LAPAROSCÓPICA Y ROBÓTICA PARA RESIDENTES

Hospital Clínico San Carlos
1 a 5 de Diciembre de 2014

Durante la primera semana de Diciembre 2014 hemos llevado a cabo una nueva edición de los cursos de cirugía laparoscópica y robótica para residentes que se han venido realizando en el Hospital Clínico San Carlos de Madrid desde 2009. Esta edición ha contado como en ocasiones anteriores con el patrocinio y el soporte económico de la Sociedad Española de Cirugía Laparoscópica y Robótica (SECLA).

El curso se ha desarrollado en tres módulos prácticos y uno teórico, de lunes a viernes en sesiones de mañana y de tarde.

Los alumnos fueron todos residentes (R3, R4 y R5) de Cirugía General, Urología y Ginecología del Hospital Clínico San Carlos de Madrid, del Hospital Son Espases de Palma de Mallorca, del Hospital Lozano Blesa de Zaragoza y del Hospital de Basurto (Bilbao).

Nombre
Año / Especialidad
Hospital

Emilia Blesa Sierra

R3 / CGAD

HCSC (Madrid)

Marco Ciappara Paniagua R4 / Urología
 Camilo Covelli Gómez R5 / CGAD
 Diego Fernández Pera R3 / CGAD
 Blanca González Palomares R4 / Ginecología
 Marina Jiménez Segovia R4 / CGAD
 Manolo A León Valarezo R3 / CGAD
 Sofía López de Alda Bauluz R4 / Urología
 Ana I Martínez Moreno R4 / Urología
 Fernando G Morales Taboada R4 / Ginecología
 Cristina Sánchez del Puerto R3 / CGAD
 Ainhoa Solabarrieta Ijurco R4 / Ginecología

HCSC (Madrid)
 Son Espases (Palma de Mallorca)
 Lozano Blesa (Zaragoza)
 HCSC (Madrid)
 Son Espases (Palma de Mallorca)
 Hosp. de Basurto (Bilbao)
 HCSC (Madrid)
 Son Espases (Palma de Mallorca)
 HCSC (Madrid)
 HCSC (Madrid)
 HCSC (Madrid)

[PINCHA AQUÍ PARA VER EL PROGRAMA](#)

MÓDULO TEÓRICO

Durante una hora diaria, a primera hora de la tarde, se impartieron los principales conceptos de la cirugía mínimamente invasiva como está descrito en el programa del curso, por parte de profesores expertos de las tres especialidades que integraban el curso: Cirugía General, Urología y Ginecología. Además, el miércoles por la tarde se llevó a cabo durante tres horas un Taller de Resolución de Problemas, en el cual se presentaron varios casos clínicos hipotéticos en los que se producían incidentes cuya resolución y consecuencias eran discutidos con los alumnos.

PROFESORES





MÓDULO PRÁCTICO 1. CIRUGIA EN MODELO ANIMAL

Durante todas las mañanas, en grupos de tres personas y en los dos quirófanos de la Unidad de Medicina y Cirugía Experimental del HCSC, los alumnos tuvieron la oportunidad de realizar numerosos procedimientos quirúrgicos laparoscópicos en cerdos anestesiados, con la supervisión de profesores expertos en el abordaje laparoscópico y en la cirugía en este modelo animal.

En total este módulo se desarrolla a lo largo de 15 horas por alumno (3 horas diarias).

PROCEDIMIENTOS QUIRÚRGICOS EN EL MODELO ANIMAL

Piso abdominal superior

Piso abdominal inferior

Abordaje. NP. Trócares. Exploración
Colecistectomía
Esplenectomía
Diseción unión esofagogástrica. Nissen
Gastroenteroanastomosis
Abordaje. NP. Trócares. Exploración
Talla vesical
Histerosalpinguectomía
Nefrectomía
Colectomía

PROCEDIMIENTOS LAPAROSCÓPICOS EN EL CERDO

http://www.seclaendosurgery.com/secla/index.php?option=com_content&view=article&id=54
2



□

MÓDULO PRÁCTICO 2. ENTRENAMIENTO EN PELVITRAINER

También durante las mañanas, alternando con el Módulo Práctico 1, los alumnos realizaron un protocolo estructurado de ejercicios en pelvitainer. El diseño progresivo en dificultad de los ejercicios permitió que cada alumno entrenara de forma personalizada en su propio equipo a lo largo de la semana.

Este módulo se desarrolló a lo largo de 12 horas por alumno (3 horas diarias de lunes a jueves).

EJERCICIOS EN PELVITRAINER

Día 1

Día 2

Día 3

Día 4

- Manejo de instrumental
- Colocación de objetos
- Colocación de aguja en el porta
- Ensartar aros en hilos
- Puntos y anudado intracorpóreo

a una malla 4 botones con 4 orificios cada uno

Muslo de pollo

- Extirpación de la piel

aplicación de puntos sueltos y sutura continua

- Disección vascular

Intestino delgado porcino

- Anastomosis L-L
- Anastomosis T-L
- Anastomosis T-T

anastomosis mecánica y cierre del orificio de la endoGIA



MÓDULO PRÁCTICO 3. ENTRENAMIENTO EN ROBOT DA VINCI

Este módulo se desarrolló durante las tardes en el quirófano del robot Da Vinci del HCSC. Los alumnos, en grupos de 3 personas, y monitorizados por un enfermero/a y por un cirujano, expertos en cirugía robótica, recibieron una breve formación sobre la preparación y el funcionamiento del equipo y tuvieron la oportunidad de realizar diversos ejercicios desde la consola del robot.



CENA DE CLAUSURA



AGRADECIMIENTOS

